

# 1. МАТЕМАТИЧЕСКОЕ ВВЕДЕНИЕ: УРАВНЕНИЯ, В КОТОРЫХ ОДНИ ТОЛЬКО БУКВЫ, А ЧИСЕЛ ПОЧТИ СОВСЕМ НЕТ

Вы уже имаете определенный опыт решения уравнений в курсе математики. Физические уравнения, с которыми мы уже немного поработали в 7 классе, отличаются от привычных математических уравнений тем, что состоят они практически только из букв, одни из которых обозначают известные величины, а другие – неизвестные. Решить такое уравнение – это значит выразить неизвестную искомую величину через известные величины.

В данном параграфе мы потренируемся в решении физических уравнений, которые потом будут появляться у нас в процессе решения физических задач.

Прежде всего отметим, что в физических уравнениях используются как большие (прописные), так и малые (строчные) латинские буквы, а также некоторые буквы греческого алфавита (главным образом малые). Кроме того, часто используются буквы с индексами как вверху, так и внизу, например:  $C_0$ ,  $C^*$ ,  $m_1$ ,  $m_2$  и т.д. Ясно, что буквы  $m_1$  и  $m_2$  обозначают разные величины.

## Буквы, которые будут использоваться в данной главе

1. Латинские прописные:  $C$  (цэ),  $D$  (дэ),  $H$  (аш),  $L$  (эл),  $M$  (эм),  $N$  (эн),  $Q$  (ку),  $R$  (эр),  $T$  (тэ),  $V$  (вэ),  $W$  (дубль вэ).

2. Латинские строчные:  $a$  (а),  $b$  (бэ),  $c$  (цэ),  $d$  (дэ),  $h$  (аш),  $k$  (ка),  $l$  (эл),  $m$  (эм),  $n$  (эн),  $q$  (ку),  $r$  (эр),  $s$  (эс),  $t$  (тэ),  $v$  (вэ),  $x$  (икс),  $y$  (игрек).

3. Греческие прописные:  $\Delta$  (дэльта),  $\Phi$  (фи).

4. Греческие строчные:  $\alpha$  (альфа),  $\beta$  (бэта),  $\delta$  (дэльта),  $\lambda$  (ламбда),  $\mu$  (мю),  $\nu$  (ню),  $\eta$  (эта),  $\kappa$  (каппа),  $\theta$  (тэта),  $\rho$  (ро),  $\pi$  (пи).

Строчная греческая буква  $\pi$  будет использоваться исключительно для обозначения числа Пи:  $\pi = 3,141592654\dots$ , которое равно отношению длины окружности к диаметру.

Особо скажем о прописной греческой букве  $\Delta$  (дельта). В физике она обычно используется *не для обозначения какой-либо физической величины, а для обозначения изменения физической величины*. Например, запись  $\Delta a$  означает:

$$\Delta a = (\text{изменение величины } a) = (\text{конечное значение величины } a) - (\text{начальное значение величины } a),$$

то есть если утром температура воздуха была равна  $t^{\text{нач}} = 20^\circ\text{C}$ , а днем  $t^{\text{кон}} = 30^\circ\text{C}$ , то *изменение температуры равно*:

$$\Delta t = t^{\text{кон}} - t^{\text{нач}} = 30^\circ\text{C} - 20^\circ\text{C} = 10^\circ\text{C}.$$

Итак, запомните: две буквы  $\Delta a$  обозначают *не* произведение величины  $\Delta$  на величину  $a$ , а одну величину  $\Delta a$ , точно так же, как два слова «Петя Иванов» обозначают одного человека, а не двух.

## Решение физических уравнений

Прежде чем мы приступим в физическим уравнениям, давайте вспомним, как решаются привычные нам математические уравнения первой степени с одним неизвестным.

**Пример 1.**  $2x = 3$ .

*Читатель:* Это уж слишком просто!  $x = \frac{3}{2}$ .

*Автор:* А вы уверены, что  $x$  равен именно  $\frac{3}{2}$ , а не  $\frac{2}{3}$ ?

*Читатель:* Да, в общем-то.

*Автор:* А на чем основана Ваша уверенность?

*Читатель:* Честно говоря, я над этим не задумывался...

*Автор:* Давайте разберемся. Пусть у нас имеется верное числовое равенство, например:  $5=5$ . Если мы разделим обе части этого равенства на одно и то же число, не равное нулю, то равенство не нарушится. Например:  $\frac{5}{3} = \frac{5}{3}$  или  $\frac{5}{101} = \frac{5}{101}$  и т.д. Наше уравнение  $2x = 3$  – это тоже равенство. И если мы разделим обе части этого равенства на одно и то же число, не равное нулю, то равенство не нарушится. Разделим обе части урав-

нения на 2 и получим:  $\frac{2x}{3} = \frac{3}{2}$ . Сокращаем двойки:  $\frac{2x}{2} = \frac{3}{2}$  и

получаем ответ  $x = \frac{3}{2}$ .

**Пример 2.**  $ax = b$ .

*Читатель:* Разделим обе части уравнения на  $a$  и получим ответ:

$$\frac{ax}{a} = \frac{b}{a} \Rightarrow x = \frac{b}{a}.$$

(Здесь и далее стрелка  $\Rightarrow$  будет означать: «отсюда следует».)

*Автор:* Подождите! Я же не сказал Вам, какую величину надо найти. Это в математике неизвестное всегда обозначают через  $x$  или уж в крайнем случае через  $y$ , а в физике это совершенно необязательно. Пусть  $x$  и  $b$  – известные величины, а найти надо  $a$ .

*Читатель:* Тогда  $\frac{ax}{x} = \frac{b}{x} \Rightarrow a = \frac{b}{x}$ .

*Автор:* Совершенно верно. Замечу лишь, что это справедливо, если  $x \neq 0$ .

**Уравнения, в которых неизвестное содержится только в одной части уравнения**

**Пример 3.**  $Q = ct\Delta t$ , найти  $\Delta t$ .

Договоримся, что в этом и всех последующих примерах данного параграфа все величины в уравнениях, кроме тех, которые требуется определить, считаются известными.

Разделим обе части уравнения на величину  $ct$ . Получим:

$$\frac{Q}{ct} = \frac{ct\Delta t}{ct}. \text{ Дробь в правой части можно сократить: } \frac{Q}{ct} = \frac{ct\Delta t}{ct} \Rightarrow$$

$$\frac{Q}{ct} = \Delta t. \text{ Поменяв местами правую и левую части, получим окон-}$$

чательный ответ  $\Delta t = \frac{Q}{ct}$ .

**Пример 4.**  $m_1L = mc(t-t_*)$ , найти  $m$ .

Разделим обе части уравнения на выражение  $c(t-t_*)$ . Полу-  
чим:

$$\frac{m_1 L}{c(t-t_k)} = \frac{mc(t-t_k)}{c(t-t_k)}$$

Сократим дробь в правой части уравнения и получим ответ:

$$\frac{m_1 L}{c(t-t_k)} = \frac{mc(t-t_k)}{c(t-t_k)} \Rightarrow \frac{m_1 L}{c(t-t_k)} = m, \quad m = \frac{m_1 L}{c(t-t_k)}$$

А теперь для разнообразия попробуем решить чисто математическое уравнение.

**Пример 5.**  $2x = \frac{1}{2}$ .

*Читатель:* Это просто:  $\frac{2x}{2} = \frac{\frac{1}{2}}{2}$ , двойки сокращаются, получаем  $x=1$ .

*Автор:* Значит, разделив  $\frac{1}{2}$  на 2, Вы получили 1?

*Читатель:* Совершенно верно.

*Автор:* Поздравляю Вас! Вы имеете шанс сказочно разбогатеть! И знаете на чем? На торговле яблоками. В самом деле, берем пол-яблока, делим эту половинку пополам и получаем... целое яблоко! Ну а дальше, как говорится, дело техники.

*Читатель:* Да, что-то здесь не так...

*Автор:* Надо просто вспомнить правило деления дроби на дробь.

Смотрите сами:  $\frac{1}{2} : 2 = \frac{1}{2} : \frac{2}{1} = \frac{1 \cdot 1}{2 \cdot 2} = \frac{1}{4}$ . Следовательно,

$x = \frac{1}{2} : 2 = \frac{1}{4}$ . И заметьте, результат вполне логичен: разделив половинку пополам, мы получили четвертинку.

**Пример 6.**  $ax = \frac{b}{c}$ , найти  $x$ .

*Способ 1.* Разделим обе части на  $a$ , получим:  $\frac{ax}{a} = \frac{b}{c} : a \Rightarrow$

$$x = \frac{b}{c} : \frac{a}{1} \Rightarrow x = \frac{b}{ac}$$

*Способ 2.*

1. Умножим обе части на  $c$ , получим:  $сах = \frac{b}{c} \Rightarrow сах = b$ .

2. Разделим обе части уравнения на  $ca$  и получим ответ:

$$\frac{cax}{ca} = \frac{b}{ca} \Rightarrow x = \frac{b}{ca}$$

**Пример 7.**  $\rho = \frac{m}{v}$ , найти  $v$ .

1. Домножим обе части на  $v$ , получим  $\rho \cdot v = \frac{m}{v} \cdot v \Rightarrow \rho v = m$ .

2. Теперь разделим обе части уравнения на  $\rho$  и получим от-

вет:  $\frac{\rho v}{\rho} = \frac{m}{\rho} \Rightarrow v = \frac{m}{\rho}$ .

**Пример 8.**  $x + 2 = 3$ .

*Читатель:* Ну, это пример для первого класса:  $x=3-2$ ,  $x=1$ .

*Автор:* А не могли ли Вы пояснить Ваши действия?

*Читатель:* А что тут особенно пояснять? Я перенес двойку из левой части уравнения в правую, поменяв ее знак на противоположный. Вот и всё.

*Автор:* А на каком основании Вы перенесли двойку из левой части уравнения в правую, да еще поменяв ее знак на противоположный?

*Читатель:* Это такое правило.

*Автор:* Такое правило, конечно, существует, но важно понимать, на чем это правило основано. Поясним это на конкретном примере. Рассмотрим числовое равенство:

$$2 + 3 = 5. \quad (1)$$

Если мы отнимем от обеих частей этого равенства по тройке, то равенство не нарушится:  $2 + 3 - 3 = 5 - 3$ . Учитывая, что  $3-3=0$ , можем записать:

$$2 = 5 - 3. \quad (2)$$

Итак, мы получили равенство (2) из равенства (1), произведя вычитание из обеих частей одного и того же числа 3. Но если мы сравним равенства (1) и (2), то увидим, что *чисто внешне* получилось так, как *если бы* мы перенесли число 3 из левой части равенства в правую, поменяв у него знак на противоположный.

**Пример 9.**  $m_1 + m_2 = M$ , найти  $m_1$ .

Перенесем  $m_2$  в правую часть уравнения, поменяв знак на противоположный, и получим ответ:  $m_1 = M - m_2$ .

**Пример 10.**  $b + ax = c$ , найти  $x$ .

1. Перенесем  $b$  в правую часть уравнения, поменяв у него знак на противоположный:  $ax = c - b$ .

2. Разделим обе части уравнения на  $a$ :

$$\frac{ax}{a} = \frac{c-b}{a} \Rightarrow x = \frac{c-b}{a}$$

**Пример 11.**  $m_1L = mc(t-t_1)$ , найти  $t$ .

*Способ 1.*

1. Раскроем скобки, получим:  $m_1L = mct - mct_1$ .

2. Перенесем член  $(-mct_1)$  в левую часть, изменив знак «-» на «+»:

$$\begin{aligned} \swarrow m_1L &= mct - mct_1 \\ +mct_1 + m_1L &= mct. \end{aligned}$$

3. Разделим обе части на  $mc$  и получим:  $\frac{mct_1 + m_1L}{mc} = \frac{mct}{mc}$ .

Отсюда ответ:  $\frac{mct_1 + m_1L}{mc} = t$  или  $t = \frac{mct_1 + m_1L}{mc}$ .

*Способ 2.*

1. Разделим обе части уравнения на  $mc$ :

$$\frac{m_1L}{mc} = \frac{mc(t_1 - t)}{mc} \Rightarrow \frac{m_1L}{mc} = t - t_1.$$

2. Перенесем  $(-t_1)$  в левую часть, поменяв знак «-» на «+» и получим ответ:

$$\begin{aligned} \swarrow \frac{m_1L}{mc} &= t - t_1 \Rightarrow +t_1 + \frac{m_1L}{mc} = t \Rightarrow \\ t &= t_1 + \frac{m_1L}{mc}. \end{aligned} \quad (1)$$

*Читатель:* При решении первым способом мы, вроде бы, получили другой ответ...

*Автор:* Тот же самый! Чтобы убедиться в этом, достаточно привести выражение (1) к общему знаменателю:

$$t = t_1 + \frac{m_1L}{mc} = \frac{mct_1 + m_1L}{mc}.$$

Получилось то же значение  $t$ , что и при решении способом 1.

**Пример 12.**  $\rho_2 = \rho_1(1 - \beta\Delta t)$ , найти  $\beta$ .

1. Разделим обе части уравнения на  $\rho_1$ :

$$\frac{\rho_2}{\rho_1} = \frac{\rho_1(1 - \beta\Delta t)}{\rho_1} \Rightarrow \frac{\rho_2}{\rho_1} = 1 - \beta\Delta t.$$

2. Перенесем  $(-\beta\Delta t)$  в левую часть, а  $\left(\frac{\rho_2}{\rho_1}\right)$  – в правую часть уравнения, поменяв у них знаки на противоположные:

$$\frac{\rho_2}{\rho_1} = 1 - \beta\Delta t \quad + \beta\Delta t = 1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}$$

3. Разделим обе части уравнения на  $\Delta t$  и получим ответ:

$$\frac{\beta\Delta t}{\Delta t} = \frac{\left(1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}\right)}{\Delta t} \Rightarrow \beta = \frac{1}{\Delta t} \left(1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}\right) \quad (1)$$

*Читатель:* А почему  $\frac{\left(1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}\right)}{\Delta t} = \frac{1}{\Delta t} \left(1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}\right)$ ?

*Автор:* Потому что для произвольного числа  $a$  справедливо

$\frac{a}{\Delta t} = \frac{1}{\Delta t} \cdot a$ , так как по правилу умножения дробей

$\frac{1}{\Delta t} \cdot a = \frac{1}{\Delta t} \cdot \frac{a}{1} = \frac{1 \cdot a}{\Delta t \cdot 1} = \frac{a}{\Delta t}$ . То есть разделить число  $a$  на  $\Delta t$  или

умножить его на дробь  $\frac{1}{\Delta t}$  – это одно и то же.

Полученное нами выражение (1) для  $\beta$  можно (при желании) преобразовать:

$$\beta = \frac{1}{\Delta t} \left(1 - \frac{\rho_2}{\rho_1}\right) = \frac{1}{\Delta t} \left(\frac{\rho_1 - \rho_2}{\rho_1}\right) = \frac{\rho_1 - \rho_2}{\Delta t \rho_1}$$

*Уравнения, в которых неизвестное содержится в обеих частях уравнения*

**Пример 13.**  $3x + 2 = 2x + 4$ .

Основная идея решения таких уравнений состоит в том, чтобы собрать все члены, содержащие неизвестную величину, в одной части уравнения, а не содержащие – в другой:

$$\begin{array}{c}
 \swarrow \quad \searrow \\
 3x \boxed{+ 2} = \boxed{2x} + 4 \quad \nearrow \\
 \hline
 -2x + 3x = +4 - 2 \Rightarrow \underline{x = 2.}
 \end{array}$$

**Пример 14.**  $ax + b = cx + d$ , найти  $x$ .

$$\begin{array}{c}
 \swarrow \quad \searrow \\
 ax \boxed{+ b} = \boxed{cx} + d \quad \nearrow \\
 \hline
 \Rightarrow -cx + ax = +d - b.
 \end{array}$$

Вынесем за скобку  $x$ :  $x(a - c) = d - b$ . Разделим обе части на  $(a - c)$  и получим:

$$\frac{x \cancel{(a-c)}}{\cancel{(a-c)}} = \frac{(d-b)}{(a-c)} \Rightarrow \underline{x = \frac{d-b}{a-c}}.$$

**Пример 15.**  $c_1 m_1 t_1 + C t_2 = (c_1 m_1 + C) \theta$ , найти  $C$ .

1. Раскроем скобки в правой части уравнения:

$$c_1 m_1 t_1 + C t_2 = c_1 m_1 \theta + C \theta.$$

2. Перенесем  $C \theta$  в левую часть уравнения, а  $c_1 m_1 t_1$  — в правую:

$$\begin{array}{c}
 \swarrow \quad \searrow \\
 \boxed{c_1 m_1 t_1} + C t_2 = c_1 m_1 \theta + \boxed{C \theta} \quad \nearrow \\
 \hline
 \Rightarrow -C \theta + C t_2 = c_1 m_1 \theta - c_1 m_1 t_1.
 \end{array}$$

3. Вынесем в левой части  $C$  за скобки:

$$C(t_2 - \theta) = c_1 m_1 \theta - c_1 m_1 t_1.$$

4. Разделим обе части уравнения на  $(t_2 - \theta)$ , получим:

$$\frac{C \cancel{(t_2 - \theta)}}{\cancel{(t_2 - \theta)}} = \frac{c_1 m_1 \theta - c_1 m_1 t_1}{(t_2 - \theta)} \Rightarrow \underline{C = \frac{c_1 m_1 \theta - c_1 m_1 t_1}{t_2 - \theta}}.$$

Ответ получен, но «для красоты» можно еще в числителе вынести за скобки  $c_1 m_1$ :  $C = \underline{\underline{\frac{c_1 m_1 (\theta - t_1)}{t_2 - \theta}}}$ .

### Системы уравнений

**Пример 16.** 
$$\begin{cases}
 3x = 9; & (1) \\
 yx = 15. & (2)
 \end{cases}$$

Уравнение (1) содержит только одно неизвестное  $x$ , поэтому решить его не представляет труда:  $x = \frac{9}{3} \Rightarrow x = 3$ .



Зная значение  $x$ , мы можем подставить его в уравнение (2) и найти  $y$ :  $y \cdot 3 = 15 \Rightarrow y = \frac{15}{3} \Rightarrow y = 5$ .

Запишем ответ:  $\begin{cases} x = 3; \\ y = 5. \end{cases}$

**Пример 17.**  $\begin{cases} lk = L; & (1) \\ V k^3 = V_0. & (2) \end{cases}$  Найти  $k$  и  $V$ .

1. Из уравнения (1), которое содержит только одно неизвестное  $k$ , найдем  $k$ :  $k = \frac{L}{l}$ .

2. Подставим значение  $k$  в уравнение (2):  $V \left(\frac{L}{l}\right)^3 = V_0$ .

3. Умножим обе части на дробь  $\frac{l^3}{L^3}$ :

$$V \frac{L^3}{l^3} \cdot \frac{l^3}{L^3} = V_0 \frac{l^3}{L^3} \Rightarrow V = V_0 \frac{l^3}{L^3}.$$

Запишем ответ:  $\begin{cases} k = \frac{L}{l}; \\ V = V_0 \frac{l^3}{L^3}. \end{cases}$

**Пример 18.**  $\begin{cases} \Delta l = l_0 \alpha \Delta t; & (1) \\ Q = c p V \Delta t. & (2) \end{cases}$

В этой системе неизвестны  $\Delta t$  и  $\Delta l$ , требуется найти только  $\Delta l$ .

Поскольку величину  $\Delta t$  с нас не спрашивают, то и не будем ее искать. Приступим сразу к поиску  $\Delta l$ . Для этого разделим левую часть уравнения (1) на левую часть уравнения (2), а правую часть уравнения (1) на правую часть уравнения (2) и приравняем полученные отношения. (Равенство при этом не нарушится, так как если, например,  $5=5$  и  $3=3$ , то  $5/3=5/3$ .)

$$\frac{\Delta l}{Q} = \frac{l_0 \alpha \Delta t}{c p V \Delta t}$$

Неизвестная нам величина  $\Delta t$  сократилась. Теперь умножим обе части уравнения на  $Q$  и получим ответ:

$$\frac{\Delta l}{Q} Q \approx \frac{l_0 \alpha}{c \rho V} Q \Rightarrow \Delta l = \frac{l_0 \alpha Q}{c \rho V}$$

**Пример 19.** 
$$\begin{cases} x + y = 3; & (1) \\ x + 2y = 5. & (2) \end{cases}$$

Такую систему можно решить несколькими методами, из которых наиболее простой *метод подстановки*.

Выразим из уравнения (1) неизвестное  $x$  через неизвестное  $y$ :

$$x = 3 - y, \quad (3)$$

а теперь *подставим* это значение  $x$  в уравнение (2):

$$\begin{aligned} (3 - y) + 2y &= 5 \Rightarrow 3 - y + 2y = 5 \Rightarrow 3 + y = 5 \Rightarrow \\ &\Rightarrow y = 5 - 3 \Rightarrow y = 2. \end{aligned}$$

Значение  $y$  мы нашли. *Подставим* это значение в (3) и получим значение  $x$ :  $x = 3 - y = 3 - 2 = 1$ .

Запишем окончательный ответ: 
$$\begin{cases} x = 1; \\ y = 2. \end{cases}$$

**Пример 20.** 
$$\begin{cases} (L + c_b \Delta t) m_x = \lambda m; & (1) \\ m_b = m + m_x. & (2) \end{cases}$$
 Найти  $m$  и  $m_x$ .

1. Из уравнения (2) выразим  $m$  через  $m_x$ :

$$m = m_b - m_x. \quad (3)$$

2. Подставим значение  $m$  в уравнение (1):

$$(L + c_b \Delta t) m_x = \lambda (m_b - m_x) \Rightarrow (L + c_b \Delta t) m_x = \lambda m_b - \lambda m_x.$$

3. Перенесем  $(-\lambda m_x)$  в левую часть:

$$\checkmark (L + c_b \Delta t) m_x = \lambda m_b - \lambda m_x \Rightarrow +\lambda m_x + (L + c_b \Delta t) m_x = \lambda m_b.$$

4. Вынесем  $m_x$  за скобки как общий множитель:

$$m_x (\lambda + L + c_b \Delta t) = \lambda m_b.$$

5. Разделим обе части уравнения на  $(\lambda + L + c_b \Delta t)$  и получим значение  $m_x$ :

$$\frac{m_x (\lambda + L + c_b \Delta t)}{(\lambda + L + c_b \Delta t)} = \frac{\lambda m_b}{(\lambda + L + c_b \Delta t)} \Rightarrow m_x = \frac{\lambda m_b}{\lambda + L + c_b \Delta t}.$$

6. Значение неизвестной величины  $m_x$  найдено. Подставим это значение в выражение (3) и найдем значение  $m$ :

$$m = m_B - m_x = m_B - \frac{\lambda m_B}{\lambda + L + c_B \Delta t}$$

Ответ получен, но «для красоты» последнее выражение можно преобразовать:

$$m = m_B^{\lambda + L + c_B \Delta t} \frac{\lambda m_B}{\lambda + L + c_B \Delta t} = \frac{m_B \lambda + m_B L + m_B c_B \Delta t - \lambda m_B}{\lambda + L + c_B \Delta t} =$$

$$= \frac{m_B L + m_B c_B \Delta t}{\lambda + L + c_B \Delta t} = \frac{m_B (L + c_B \Delta t)}{\lambda + L + c_B \Delta t}$$

Запишем окончательный ответ:

$$\begin{cases} m_x = \frac{\lambda m_B}{\lambda + L + c_B \Delta t}; \\ m = \frac{m_B (L + c_B \Delta t)}{\lambda + L + c_B \Delta t}. \end{cases}$$

### Задания для самостоятельного решения

#### Задания очень легкие

A1.  $Q = Lm$ , найти  $m$ .

A2.  $\Delta U = Lm$ , найти  $L$ .

A3.  $Q = \lambda m$ , найти  $\lambda$ .

A4. а)  $m_1 = \rho_1 V$ , найти  $\rho_1$ ;

б)  $m_1 = \rho_1 V$ , найти  $V$ .

A5.  $Q = c \Delta t$ , найти  $\Delta t$ .

A6.  $Q = qm$ , найти  $m$ .

A7. а)  $V = V_0 \beta$ , найти  $V_0$ ;

б)  $V = V_0 \beta$ , найти  $\beta$ .

A8.  $m_n + m_B = M$ , найти  $m_n$ .

A9.  $v_1 + v_2 = V$ , найти  $v_2$ .

A10.  $x + y = m_2$ , найти  $y$ .

A11.  $m_c + m_a = M$ , найти  $m_c$ .

#### Задания легкие

B1.  $\lambda m_x = Lm$ , найти  $L$ .

B2.  $xL = Q_2 - Q_1$ , найти  $x$ .

B3. а)  $\lambda m = c m_a \Delta t$ , найти  $\lambda$ ;

б)  $\lambda m = c m_a \Delta t$ , найти  $c$ .

B4.  $Q = c(t_1 - t_2)$ , найти  $c$ .

B5. а)  $\Delta l = l_0 \alpha t$ , найти  $l_0$ ;

б)  $\Delta l = l_0 \alpha t$ , найти  $\alpha$ ;

с)  $\Delta l = l_0 \alpha t$ , найти  $t$ .

B6.  $M = \rho(V - v)$ , найти  $\rho$ .

B7. а)  $Q = mc \Delta t$ , найти  $c$ ;

б)  $Q = mc \Delta t$ , найти  $m$ .

B8. а)  $Q = m \rho V \Delta t$ , найти  $\rho$ ;

б)  $Q = m \rho V \Delta t$ , найти  $V$ .

Б9. а)  $c\rho\Delta V = \beta Q$ , найти  $\rho$ ;

б)  $c\rho\Delta V = \beta Q$ , найти  $\Delta V$ .

Б10. а)  $\eta qm = Mc\Delta t$ , найти  $\eta$ ;

б)  $\eta qm = Mc\Delta t$ , найти  $q$ ;

в)  $\eta qm = Mc\Delta t$ , найти  $m$ .

Б11. а)  $d\Phi = \kappa S\Delta t$ , найти  $S$ ;

б)  $d\Phi = \kappa S\Delta t$ , найти  $\Delta t$ .

Б12. а)  $\beta_1 V_1 \Delta t_1 = \beta_2 V_2 t_2$ ,

найти  $\beta_1$ ;

б)  $\beta_1 V_1 \Delta t_1 = \beta_2 V_2 t_2$ ,

найти  $V_1$ .

Б13. а)  $m = \rho nabc$ , найти  $n$ ;

б)  $m = \rho nabc$ , найти  $\rho$ .

Б14. а)  $\Delta\rho = -\beta\rho_0\Delta t$ , найти  $\rho_0$ ;

б)  $\Delta\rho = -\beta\rho_0\Delta t$ , найти  $\Delta t$ .

Б15.  $(m_1 - m_0)\lambda = c_2 m_2 t_2$ ,

найти  $\lambda$ .

Б16.  $mc(t-t_0) = m_1\lambda$ , найти  $m$ .

Б17. а)  $Q = m(c\Delta t + \lambda)$ ,

найти  $\Delta t$ ;

б)  $Q = m(c\Delta t + \lambda)$ ,

найти  $\lambda$ .

Б18.  $\lambda m_0 = cm(t_k - t_n)$ , найти  $t_k$ .

Б19.  $Q = mc(t_2 - t_1)$ , найти  $t_2$ .

Б20.  $Q = C(t_1 - t_2)$ , найти  $t_1$ .

Б21.  $\Delta m = V(\rho - \rho_1)$ , найти  $\rho$ .

Б22.  $M = \rho(V_n - V_k)$ , найти  $t_k$ .

Б23.  $\frac{Q}{m} = q$ , найти  $m$ .

Б24.  $\frac{m}{v} = \rho$ , найти  $v$ .

Б25.  $\frac{Q}{m_1} = \lambda$ , найти  $m_1$ .

Б26.  $\frac{Q}{M} = L$ , найти  $M$ .

Б27.  $v = \frac{S}{t}$ , найти  $t$ .

### Задания средней сложности

В1.  $(m_1 - m_2)\lambda = c_2 m_2 t$ ,

найти  $m_2$ .

В2. а)  $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$ ,

найти  $\rho$ ;

б)  $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$ ,

найти  $V$ ;

в)  $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$ ,

найти  $c$ ;

г)  $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$ ,

найти  $\rho_1$ ;

д)  $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$ ,

найти  $V_1$ ;

е)  $\rho Vc(t_1 - t_0) = \rho_1 V_1 \lambda$ ,

найти  $\lambda$ .

В3.  $Q = m(c\Delta t + \lambda)$ , найти  $m$ .

В4. а)  $Q = \rho abc(c_1 \Delta t + \lambda)$ ,

найти  $\rho$ ;

б)  $Q = \rho abc(c_1 \Delta t + \lambda)$ ,

найти  $a$ .

В5. а)  $Q = mc(\theta - t_1)$ , найти  $m$ ;

б)  $Q = mc(\theta - t_1)$ , найти  $c$ .

В6.  $l = l_0(1 - \alpha t)$ , найти  $l_0$ .

В7. а)  $\Delta l = \alpha l_0(t_2 - t_1)$ , найти  $\alpha$ ;

б)  $\Delta l = \alpha l_0(t_2 - t_1)$ , найти  $l_0$ .

В8.  $S = S_0(1 - 2\alpha t)$ , найти  $S_0$ .

В9.  $\Delta V = \frac{\pi d^2}{4} \Delta h$ , найти  $\Delta h$ .

В10.  $m = \rho \pi D^2 h$ , найти  $h$ .

- В11.  $V_2 = V_1(1+\beta t)$ , найти  $V_1$ .      В12.  $\rho_2 = \rho_1(1-\beta t)$ , найти  $\rho_1$ .
- В13.  $Q = \rho V abc \Delta t$ , найти  $a$ .      В14.  $c_1 m_1 \Delta t_1 = c_2 m_2 \Delta t_2$ , найти  $m_2$ .
- В15.  $\Phi = \frac{S(t_2 - t_1)}{d}$ , найти  $d$ .      В16.  $\rho = -\frac{\Delta \rho}{\beta \Delta t}$ , найти  $\beta$ .
- В17.  $(L + c_b \Delta t) m_x = \lambda m$ , найти  $L$ .
- В18.  $c_b(\theta - t_1) = x(L + c_n(t_2 - \theta))$ , найти  $t_1$ .
- В19.  $Q = \rho abc(c_b \Delta t + \lambda)$ , найти  $\lambda$ .
- В20.  $c_b \rho Sh(t_1 - t_0) = \lambda \rho Sh$ , найти  $t_1$ .
- В21.  $l_1 = l_0(1 + \alpha t_1)$ , найти  $t_1$ .      В22.  $\Delta l = \alpha l_1(t_2 - t_1)$ , найти  $t_2$ .
- В23.  $S = S_0(1 + 2\alpha t)$ , найти  $t$ .      В24.  $\rho_2 = \rho_1(1 + \beta \Delta t)$ , найти  $\Delta t$ .
- В25.  $Q = n m c_{уд}(t_n - t_x)$ , найти  $t_x$ .      В26.  $\eta q \rho V = c(t_x - t_n)$ , найти  $t_n$ .
- В27.  $c_1 m_1 t_1 + c_2 m_2 t_2 = (c_1 m_1 + c_2 m_2) \theta$ , найти  $m_1$ .
- В28.  $c_3 m_3(t_3 - \theta) = (c_1 m_1 + c_2 m_2)(\theta - t_1)$ , найти  $\theta$ .
- В29.  $m_1 c_1 t_1 + m_2 c_2 t_2 = (m_1 + m_2) c t$ , найти  $m_1$ .
- В30.  $c_b m_b t_b + c_n m_n t_n = (c_b m_b + c_n m_n) \theta$ , найти  $c_b$ .
- В31.  $m_1 t_1 + m_2 t_2 = (m_1 + m_2) \theta$ , найти  $m_1$ .
- В32.  $V_1 t_1 + V_2 t_2 = (V_1 + V_2) t$ , найти  $V_2$ .
- В33.  $c_1 m_1 t_1 + C t_2 = (c_1 m_1 + C) \theta$ , найти  $C$ .
- В34.  $c_b t_1 + c_r t_2 = (c_b + c_r) \theta$ , найти  $c_b$ .
- В35.  $c_b m_b t_x + m_n \lambda = m_b c_b(t_n - t_x)$ , найти  $t_x$ .

### Задания трудные

- Г1.  $\eta = \frac{m(c \Delta t + \lambda)}{qM}$ , найти  $\Delta t$ .
- Г2.  $c_1 m_1 t_1 + c_2 m_2 t_2 + C t_1 = (c_1 m_1 + c_2 m_2 + C) \theta$ , найти  $C$ .
- Г3.  $\rho_b V_b c_b t_b + C t_2 = (\rho_b V_b c_b + C) t_1$ , найти  $\rho$ .
- Г4.  $m_b c_b(t_b - \theta) = m_n(c_n t_n + \lambda + c_b \theta)$ , найти  $c_b$ .
- Г5.  $(C + c_1 m_1)(t_1 - \theta) = \lambda(m_2 - y) + m_2 c_1 \theta$ , найти  $\theta$ .
- Г6.  $q_1 L + c q_1(t_1 - t_2) = c q_2(t - t_2)$ , найти  $t_2$ .
- Г7.  $L m_n + c_b m_n(t_x - \theta) = m_b c_b(\theta - t_1)$ , найти  $\theta$ .
- Г8.  $L m_n + c_b m_n(t_2 - \theta) = c_n m_n(t_0 - t_1) + \lambda m_n + c_b m_n(\theta - t_0)$ , найти  $\theta$ .

$$\text{Г9. } \begin{cases} (L + c_b \Delta t) m_x = \lambda m, \\ m_b = m + m_x, \end{cases} \quad \text{найти } \lambda, m_x.$$

$$\text{Г10. } \begin{cases} m_b (t_1 - \theta) = y \lambda + c m_n (\theta - t_n); \\ x + y = m_n, \end{cases} \quad \text{найти } x, y.$$

$$\text{Г11. } \begin{cases} c_1 m_1 \Delta t = \lambda (m_2 - x) + c m_2 (t_1 - \Delta t); \\ x + y = m_2, \end{cases} \quad \text{найти } x, y.$$

### Задания очень трудные

$$\text{Д1. } \begin{cases} m_n + m_n = M; \\ L m_n + c_b m_n (t_2 - \theta) = c_n m_n (t_0 - t_1) + \lambda m_n + c_b m_n (\theta - t_0), \end{cases}$$

найти  $m_n, m_n$ .

$$\text{Д2. } \begin{cases} c_b (\theta - t_1) = x (L + c_b t_2); \\ y = \frac{x}{x+1}, \end{cases} \quad \text{найти } x, y.$$

$$\text{Д3. } \begin{cases} c_b t_1 + c_t t_2 = (c_b + c_t) \theta; \\ y = \frac{c_b}{c_t}, \end{cases} \quad \begin{array}{l} y, c_b \text{ и } c_t - \text{неизвестные величины,} \\ \text{найти только } y. \end{array}$$

Д4. Найти  $m_c$  и  $m_a$

$$\begin{cases} (c_c m_c + c_a m_a) t_1 + c_b m_b t_2 + C_k t_2 = (c_c m_c + c_a m_a + c_b m_b + C_k) \theta; \\ m_c + m_a = m. \end{cases}$$

$$\text{Д5. } \begin{cases} m_1 = m_n + \rho_b v; \\ m_2 = m_n + \rho_b (v - v_c); \\ \rho_c v_c = m_c, \end{cases} \quad \text{найти } v, v_c, \rho.$$

$$\text{Д6. } \begin{cases} \frac{M}{\rho} = \frac{m_x}{\rho_1} + \frac{m_3}{\rho_2}; \\ M = m_3 + m_x, \end{cases} \quad \text{найти } m_3, m_x.$$

$$\text{Д7. } \begin{cases} m_1 = V(\rho - \rho_1); \\ m_2 = V(\rho - \rho_2), \end{cases} \quad \text{найти } V, \rho.$$

A1.  $m=Q/L$ . A2.  $L=\Delta U/m$ . A3.  $\lambda=Q/m$ . A4. а)  $\rho_1=m_1/V$ ; б)  $V=m_1/\rho_1$ .

A5.  $\Delta t=Q/c$ . A6.  $m=Q/q$ . A7. а)  $V_0=V/\beta t$ ; б)  $\beta=V/V_0 t$ . A8.  $m_n=M-m_n$ .

A9.  $v_2=V-v_1$ . A10.  $y=m_2 x$ . A11.  $m_c=M-m_n$ . Б1.  $L=\frac{\lambda m_x}{m}$ .

Б2.  $x=\frac{Q_2-Q_1}{L}$ . Б3. а)  $\lambda=\frac{cm_a \Delta t}{m}$ ; б)  $c=\frac{\lambda m}{m_a \Delta t}$ . Б4.  $c=\frac{Q}{t_1-t_2}$ .

Б5. а)  $l_0=\frac{\Delta l}{\alpha t}$ ; б)  $\alpha=\frac{\Delta l}{l_0 t}$ ; в)  $t=\frac{\Delta l}{l_0 \alpha}$ . Б6.  $\rho=\frac{M}{V-v}$ . Б7. а)  $c=\frac{Q}{m \Delta t}$ ;

б)  $m=\frac{Q}{c \Delta t}$ . Б8. а)  $\rho=\frac{Q}{m V \Delta t}$ ; б)  $V=\frac{Q}{m \rho \Delta t}$ . Б9. а)  $\rho=\frac{\beta Q}{c \Delta V}$ ;

б)  $\Delta V=\frac{\beta Q}{c \rho}$ . Б10. а)  $\eta=\frac{M c \Delta t}{q m}$ ; б)  $q=\frac{M c \Delta t}{\eta m}$ ; в)  $m=\frac{M c \Delta t}{\eta q}$ .

Б11. а)  $S=d\Phi/\alpha \Delta t$ ; б)  $\Delta t=d\Phi/\alpha S$ . Б12. а)  $\beta_1=\frac{\beta_2 V_2 \Delta t_2}{V_1 \Delta t_1}$ ;

б)  $V_1=\frac{\beta_2 V_2 \Delta t_2}{\beta_1 \Delta t_1}$ . Б13. а)  $n=\frac{m}{\rho a b c}$ ; б)  $\rho=\frac{m}{n a b c}$ . Б14. а)  $\rho_0=-\frac{\Delta \rho}{\beta \Delta t}$ ;

б)  $\Delta t=-\frac{\Delta \rho}{\beta \rho_0}$ . Б15.  $\lambda=\frac{c_2 m_2 t_2}{m_1 - m_0}$ . Б16.  $m=\frac{m_1 \lambda}{c(t-t_0)}$ . Б17. а)  $\Delta t=$

$=\frac{(Q-\lambda c)}{m c}$ ; б)  $\lambda=(Q/m) - c \Delta t$ . Б18.  $t_x=\frac{\lambda m_b}{c m} + t_n$ . Б19.  $t_2=\frac{Q}{m c} + t_1$ .

Б20.  $t_1=\frac{Q}{c} + t_2$ . Б21.  $\rho=\frac{\Delta m}{V} + \rho_1$ . Б22.  $V_n=\frac{M}{\rho} + V_k$ . Б23.  $m=Q/q$ .

Б24.  $v=m/\rho$ . Б25.  $m_1=Q/\lambda$ . Б26.  $m=Q/L$ . Б27.  $t=S/v$ .

В1.  $m_2=\frac{(m_1-m_3)\lambda}{c_2 t}$ . В2. а)  $\rho=\frac{\rho_1 V_1 \lambda}{V c(t_1-t_0)}$ ; б)  $V=\frac{\rho_1 V_1 \lambda}{\rho c(t_1-t_0)}$ ;

в)  $c=\frac{\rho_1 V_1 \lambda}{\rho V(t_1-t_0)}$ ; г)  $\rho_1=\frac{\rho V c(t_1-t_0)}{V_1 \lambda}$ ; д)  $V_1=\frac{\rho V c(t_1-t_0)}{\rho_1 \lambda}$ ;

е)  $\lambda=\frac{\rho V c(t_1-t_0)}{\rho_1 V_1}$ . В3.  $m=\frac{Q}{c \Delta t + \lambda}$ . В4. а)  $\rho=\frac{Q}{a b c(c_1 \Delta t + \lambda)}$ ;

$$\begin{aligned}
& \text{6) } a = \frac{Q}{\rho b c (c_1 \Delta t + \lambda)}, \text{ B5. a) } m = \frac{Q}{c(\theta - t_1)}; \text{ 6) } c = \frac{Q}{m(\theta - t_1)}, \text{ B6. } l_0 = \\
& = \frac{l}{1 + \alpha t}, \text{ B7. a) } \alpha = \frac{\Delta l}{l_0(t_2 - t_1)}; \text{ 6) } l_0 = \frac{\Delta l}{\alpha(t_2 - t_1)}, \text{ B8. } S_0 = \frac{S}{1 + 2\alpha t}, \\
& \text{B9. } \Delta h = \frac{4\Delta V}{\pi d^2}, \text{ B10. } h = \frac{m}{\rho \pi D^2 h}, \text{ B11. } V_1 = \frac{V_2}{1 + \beta t}, \text{ B12. } \rho_1 = \frac{\rho_2}{1 - \beta t}, \\
& \text{B13. } a = \frac{Q}{\rho V b c \Delta t}, \text{ B14. } m_2 = \frac{c_1 m_1 \Delta t_1}{c_2 \Delta t_2}, \text{ B15. } d = \alpha S(t_2 - t_1) / \Phi, \text{ B16. } \beta = \\
& = -\Delta \rho / \rho \Delta t, \text{ B17. } L = \frac{\lambda m}{m_x} - c_b \Delta t, \text{ B18. } t_1 = \theta - \frac{x}{c_b} [L + c_b(t_2 - \theta)] \\
& \text{B19. } \lambda = [Q / (\rho a b c)] - c_b \Delta t, \text{ B20. } t_1 = \lambda / c_b + t_0, \text{ B21. } t_1 = (l_1 - l_0) / (\alpha l_0), \\
& \text{B22. } t_2 = \Delta l / (\alpha l_1) + t_1, \text{ B23. } t = (S - S_0) / (2\alpha S_0), \text{ B24. } \Delta t = (\rho_1 - \rho_0) / (\beta \rho_1), \\
& \text{B25. } t_x = t_n - \frac{Q}{n m c_{y_n}}, \text{ B26. } t_n = t_x - \frac{\eta q \rho V}{c}, \text{ B27. } m_1 = \frac{c_2 m_2 (\theta - t_2)}{c_1 (t_1 - \theta)}, \\
& \text{B28. } \theta = \frac{t_1 (c_1 m_1 + c_2 m_2) + c_3 m_3 t_3}{c_3 m_3 + c_1 m_1 + c_2 m_2}, \text{ B29. } m_1 = \frac{m_2 c t - m_2 c_2 t_2}{c_1 t_1 - c t}, \\
& \text{B30. } c_b = \frac{c_n m_n \theta - c_n m_n t_n}{m_n t_n - m_b \theta}, \text{ B31. } m_1 = \frac{m_2 (\theta - t_2)}{t_1 - \theta}, \text{ B32. } V_2 = \frac{V_1 (t - t_1)}{t_2 - t}, \\
& \text{B33. } C = \frac{c_1 m_1 (\theta - t_1)}{t_2 - \theta}, \text{ B34. } c_b = \frac{c_r (\theta - t_2)}{t_1 - \theta}, \text{ B35. } t_x = \frac{m_n c_b t_n - m_n \lambda}{c_b m_n + c_b m_b}, \\
& \Gamma 1. \Delta t = \frac{1}{c} \left( \frac{\eta q M}{m} - \lambda \right), \Gamma 2. C = \frac{1}{t_1 - \theta} [(c_1 m_1 + c_2 m_2) \theta - (c_1 m_1 t_1 + \\
& + c_2 m_2 t_2)], \Gamma 3. \rho_b = \frac{c}{V_b c_b} \cdot \frac{t_1 - t_2}{t_b - t_1}, \Gamma 4. c_b = \frac{m_n (c_n t_n + \lambda)}{m_b (t_b - \theta) - m_n \theta}, \\
& \Gamma 5. \theta = \frac{(C + m_1 c_1) t_1 - \lambda (m_2 - y)}{C + m_1 c_1 + m_2 c_1}, \Gamma 6. t_2 = \frac{c q_2 t - c q_1 t - q_1 L}{c (q_2 - q_1)}, \\
& \Gamma 7. 0 = \frac{L m_n + c_b m_n t_x + c_b m_n t_1}{c_b (m_n + m_b)}, \\
& \Gamma 8. \theta = \frac{c_b m_n t_0 + L m_n + c_b m_n t_2 - c_n m_n (t_0 - t_1) - \lambda m_n}{c_b m_n + c_b m_n}.
\end{aligned}$$



$$\Gamma 9. \begin{cases} m = m_b - m; \\ \lambda = \frac{(L + c_b \Delta t)(m_b - m)}{m}. \end{cases} \Gamma 10. \begin{cases} y = \frac{1}{\lambda} [m_b(t_1 - \theta) - cm_n(\theta - t_n)]; \\ x = m_n - \frac{1}{\lambda} [m_b(t_1 - \theta) - cm_n(\theta - t_n)]. \end{cases}$$

$$\Gamma 11. \begin{cases} x = m_2 + \frac{cm_2(t_1 - \Delta t) - c_1 m_1 \Delta t}{\lambda}; \\ y = \frac{cm_2(t_1 - \Delta t) - c_1 m_1 \Delta t}{\lambda}. \end{cases}$$

$$\Delta 1. \begin{cases} m_n = \frac{M[L + c_b(t_2 - \theta)]}{c_n(t_0 - t_1) + \lambda + c_b(\theta - t_0) + L + c_b(t_2 - \theta)}; \\ m_n = M - \frac{M[L + c_b(t_2 - \theta)]}{c_n(t_0 - t_1) + \lambda + c_b(\theta - t_0) + L + c_b(t_2 - \theta)}. \end{cases}$$

$$\Delta 2. \begin{cases} x = \frac{c_b(\theta - t_1)}{L + c_b t_2}; \\ y = \frac{c_b(\theta - t_1)}{c_b(\theta - t_1) + L + c_b t_2}. \end{cases}$$

$$\Delta 3. y = \frac{\theta - t_2}{t_1 - \theta}.$$

$$\Delta 4. \begin{cases} m_a = \frac{(c_b m_b + C_k)\theta - c_b m_b t_2 - C_k t_2}{c_a t_1 - c_c t_1 + c_c \theta - c_a \theta}; \\ m_c = m - \frac{(c_b m_b + C_k)\theta - c_b m_b t_2 - C_k t_2}{c_a t_1 - c_c t_1 + c_c \theta - c_a \theta}. \end{cases} \Delta 5. \begin{cases} v = (m_1 - m_n) / \rho_n; \\ v_c = (m_1 - m_2) / \rho_n; \\ \rho_c = (m_c \rho_b) / (m_1 - m_2). \end{cases}$$

$$\Delta 6. \begin{cases} m_3 = \frac{M \rho_2 (\rho_1 - \rho)}{\rho (\rho_1 - \rho_2)}; \\ m_x = \frac{M \rho_1 (\rho - \rho_2)}{\rho (\rho_1 - \rho_2)}. \end{cases}$$

$$\Delta 7. \begin{cases} \rho = \frac{m_1 \rho_2 - m_2 \rho_1}{m_1 - m_2}; \\ \nu = \frac{m_1 - m_2}{\rho_2 - \rho_1}. \end{cases}$$

2

**A1.** а) 60 см<sup>2</sup>; б) 0,18 м<sup>2</sup>; в) 37 мм<sup>2</sup>; г) 2,04 м<sup>2</sup>. **A2.** а) 2·10<sup>2</sup>. б) 3·10<sup>3</sup>; в) 6·10<sup>4</sup>; г) 7·10<sup>5</sup>; д) 8·10<sup>6</sup>; е) 9·10<sup>9</sup>; ж) 9·10; з) 2,1·10<sup>2</sup>; и) 3,1·10<sup>3</sup>; к) 6,2·10<sup>4</sup>; л) 7,6·10<sup>5</sup>; м) 9,5·10; н) 2,103·10<sup>2</sup>; о) 3,1125·10<sup>3</sup>; п) 1,95646·10<sup>3</sup>.  
**A3.** а) 2 см; б) 2,9 см; в) 38 см; г) 0,73 м; д) 91 мм; е) 1,9 м. **Б1.** а) 25 см<sup>2</sup>; б) 10 см<sup>2</sup>; в) 2,5·10<sup>3</sup> м<sup>2</sup>; г) 3,1·10<sup>3</sup> см<sup>2</sup>; д) 6,0 см<sup>2</sup>; е) 1,4·10<sup>5</sup> см<sup>2</sup>.  
**Б2.** а) 9,55·10; б) 9,55·10<sup>-1</sup>; в) 9,36·10<sup>4</sup>; г) 9,36·10<sup>-2</sup>; д) 1,23·10<sup>-3</sup>; е) 1,230001·10<sup>8</sup>; ж) 1,2·10<sup>-4</sup>; з) 2,3·10<sup>-2</sup>; и) 1,406·10<sup>-1</sup>; к) 1,406·10<sup>3</sup>; л) 1,404·10<sup>-4</sup>; м) 1,404·10<sup>8</sup>. **Б3.** а) 34 см; б) 4 см; в) 2 км; г) 3,93 м;